



Конференция  
для IT-специалистов,  
интересующихся темой  
Artificial Intelligence

# Искусственный интеллект глазами разработчика



НовГУ им.  
Ярослава Мудрого



## Искусственный интеллект глазами разработчика

29 мая 2021



Мастерская инструментов  
разработки  
**mir.dev**

# Распознавание потребителей в распределенной энергосистеме

Как скрытые Марковские модели  
распознают устройства по данным  
о потребляемой мощности



## Андрей Обухов

Стажер-исследователь центра  
проектирования программного обеспечения

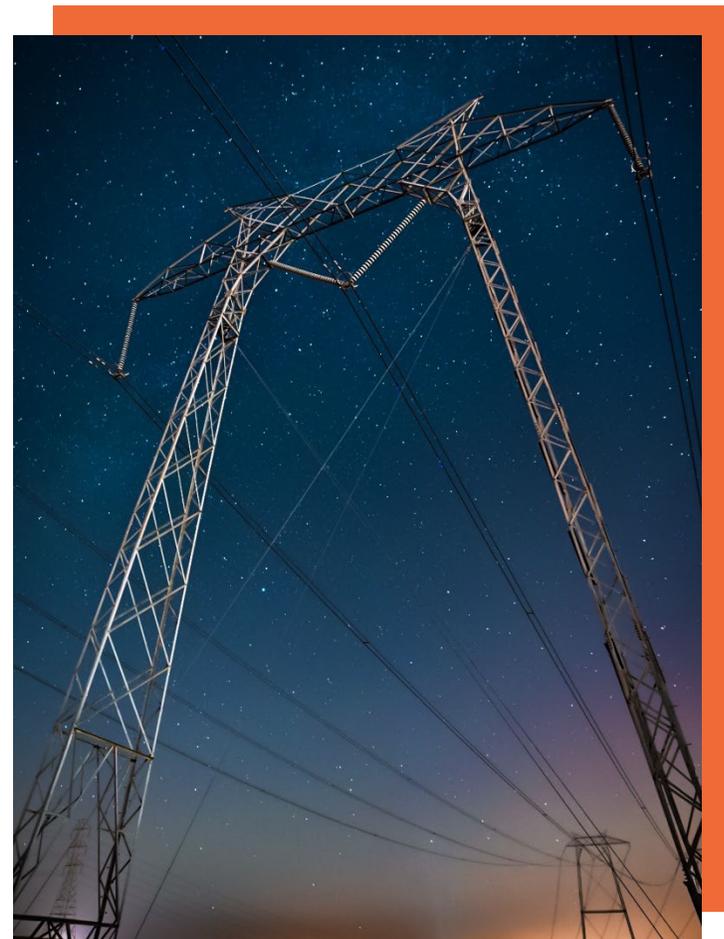
# Зачем все это нужно



Экономия электроэнергии важна как для предприятий, так и для домохозяйств



Чтобы потреблять меньше, нужно понимать, какие приборы больше всего "едят"



# Данные

## С высокой частотой

- несколько кГц
- распознавание по периоду
- нейросети

## Со средней частотой

- порядка 1 Гц
- моделируем состояния устройств (вкл/выкл)
- скрытые Марковские модели

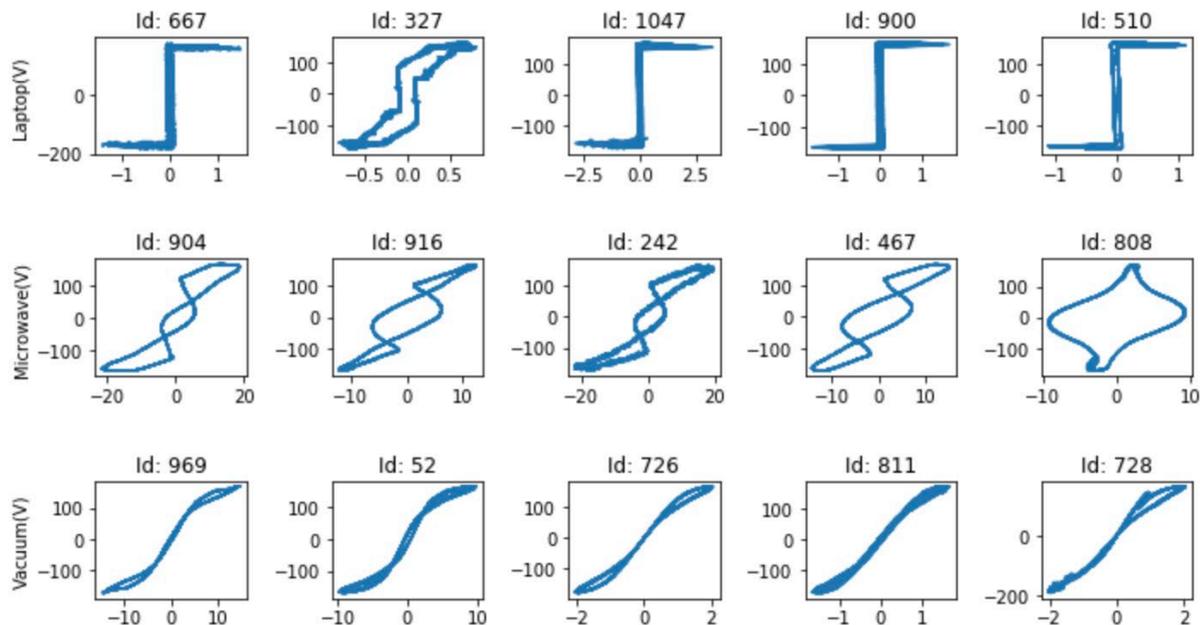
## Со низкой частотой

- период порядка минуты
- больше подходит для предсказаний трендов
- статистические модели

# Высокочастотные данные

Например, датасет PLAID

- Данные собраны на частоте 30 кГц
- Распознавание на основе данных за период (600 точек)



<https://github.com/jingkungao/PLAID/blob/master/ParseData.ipynb>

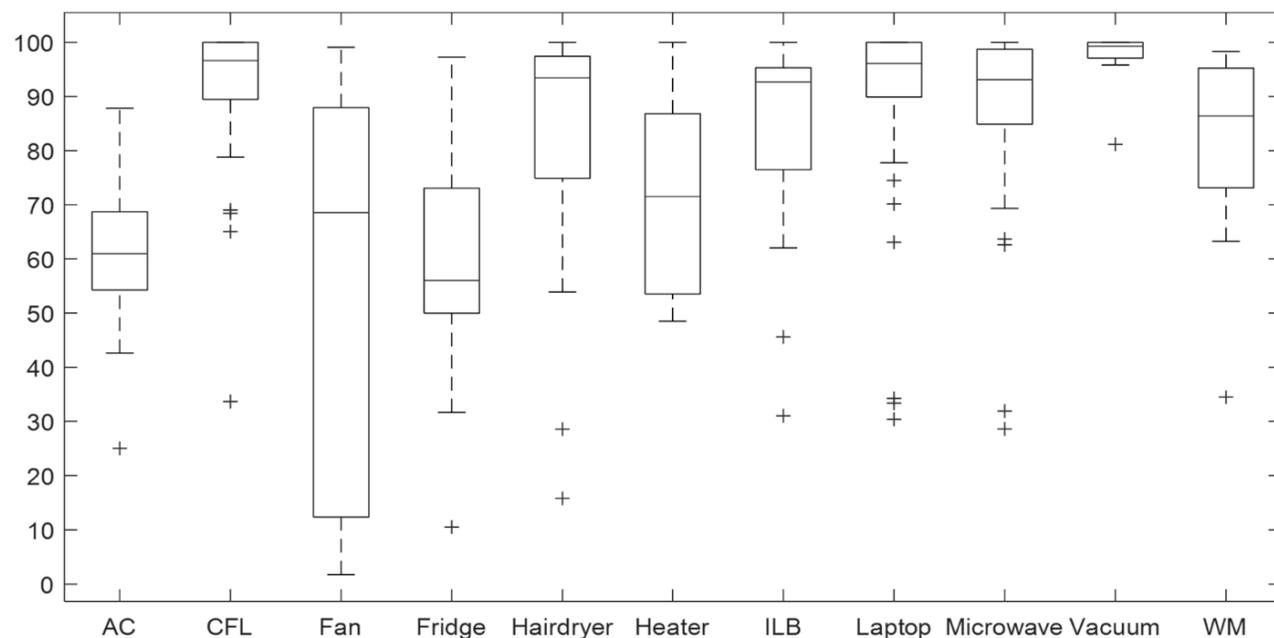
# Сверточные нейросети

- 1 Строится график за несколько периодов
- 2 Сжимается до изображения 50x50
- 3 Подается на вход нейронной сети

Layer	Kernel/Pooling Window	Layer Size
Input	-	1@50X50
Convolution—stride 1 (C1)	[4@3X3]	4@48X48
Pooling—stride 2 (P1)	[4@2X2]	4@24X24
Convolution—stride 1 (C2)	[6@3X3]	6@22X22
Pooling—stride 2 (P2)	[6@2X2]	6@11X11
Convolution—stride 1 (C3)	[18@3X3]	18@9X9
Full out (F1)	-	11

[researchgate.net/publication/327710486](https://researchgate.net/publication/327710486) Implementation Strategy of Convolution Neural Networks on Field Programmable Gate Arrays for Appliance Classification Using the Voltage and Current V-I Trajectory

# Точность для различных классов устройств



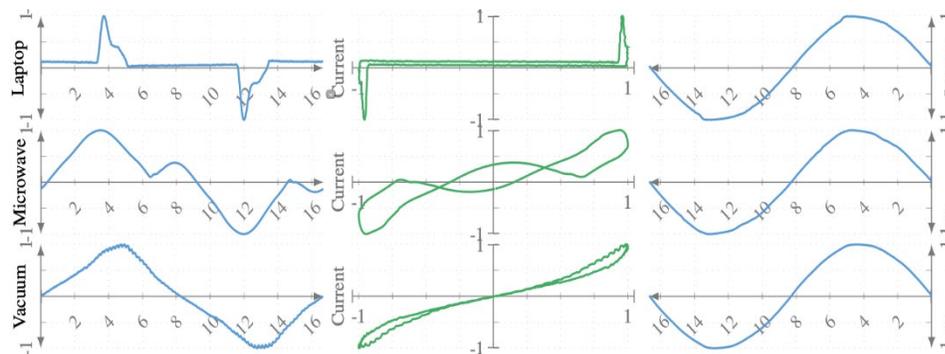
[researchgate.net/publication/327710486\\_Implementation\\_Strategy\\_of\\_Convolution\\_Neural\\_Networks\\_on\\_Field\\_Programmable\\_Gate\\_Arrays\\_for\\_Appliance\\_Classification\\_Using\\_the\\_Voltage\\_and\\_Current\\_V-I\\_Trajectory](https://researchgate.net/publication/327710486_Implementation_Strategy_of_Convolution_Neural_Networks_on_Field_Programmable_Gate_Arrays_for_Appliance_Classification_Using_the_Voltage_and_Current_V-I_Trajectory)

**Figure 10.** Box and whisker plot for PLAID 1:  $x$  axis indicating the different appliances and  $y$  axis is the F-score in percentage (%).

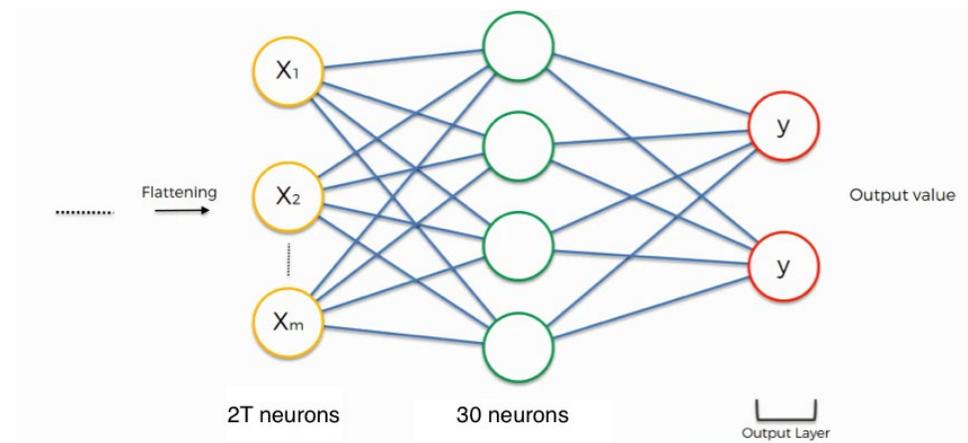
# Теперь без картинок и свертков

На вход нейросети подаются сырые данные тока и напряжения за период

Ансамбль из двухслойных полносвязных нейросетей, каждая из которых решает задачу бинарной классификации, дает точность 88% (на датасете PLAID).



[nilmworkshop.org/2016/proceedings/Paper\\_ID09.pdf](http://nilmworkshop.org/2016/proceedings/Paper_ID09.pdf)



[superdatascience.com/blogs/convolutional-neural-networks-cnn-step-4-full-connection](http://superdatascience.com/blogs/convolutional-neural-networks-cnn-step-4-full-connection)

# В чем проблемы

1

Большой объем данных из-за высокой частоты сбора  
 $30000 * 2 = 60000$   
значений/сек

2

Что будет, если в розетку-измеритель включены  
 $N > 1$  потребителей (например, через удлинитель)?

# Данные с низкой частотой

1

Частота сбора данных –  
минута и больше

2

Из статей видно, что  
используются для  
долгосрочных прогнозов  
потребления крупных  
предприятий/районов/  
целых государств

# Об ARMA-моделях (AR)

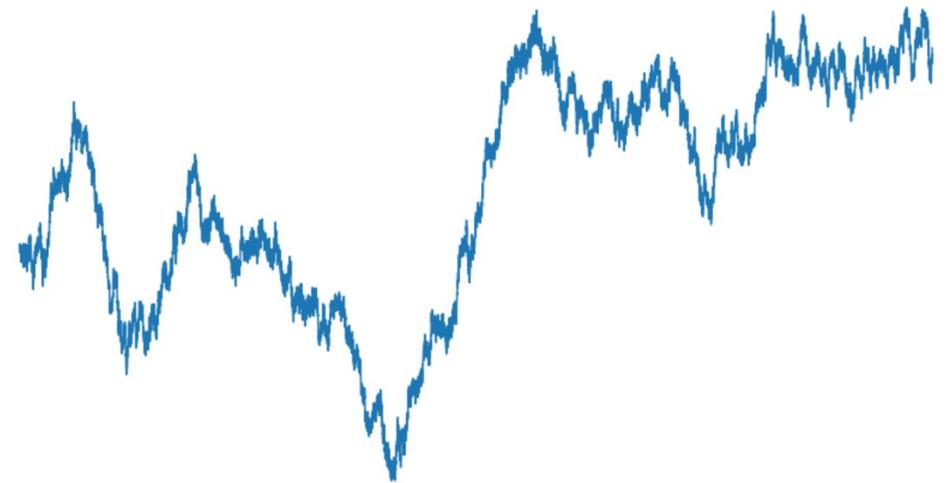
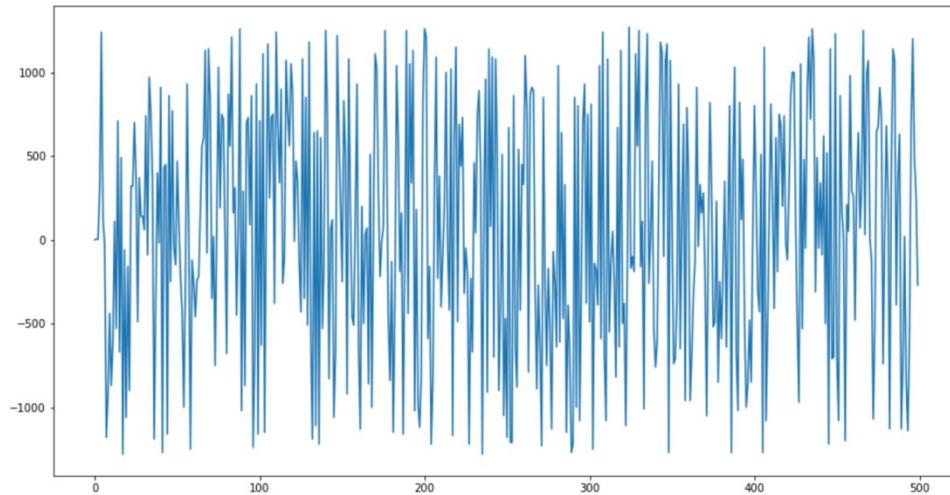
AR - авторегрессия - описываем текущий член ряда предыдущими, взятыми с некоторыми весами

$$X_t = c + a_1 X_{t-1} + a_2 X_{t-2} + \varepsilon_t$$

# Об ARMA-моделях (МА)

МА - скользящее среднее (moving average) – учитываем предыдущие отклонения с некоторыми весами

$$X_t = \sum_{j=0}^q b_j \varepsilon_{t-j}$$



# Об ARMA-моделях

Каждый член ряда - сумма:

- константы  $c$  (что-то вроде математического ожидания)
- случайного отклонения  $\epsilon$
- предыдущих  $p$  членов  $Y$  (с некоторыми весами) - AR
- предыдущих  $q$  случайных отклонений  $\epsilon$  (с весами) - MA

$$ARMA(p, q) : Y_t = c + \sum_{i=1}^p \phi_i Y_{t-i} + \sum_{i=1}^q \theta_i \epsilon_{t-i} + \epsilon_t$$

# Для каких задач хороши

- Понятны - модели интерпретируемы (можно объяснить и настроить зависимость от прошлых членов), в отличие от нейросетей
- Сравнительно легки вычислительно
- Предсказание долгосрочных трендов потребления крупных объектов (заводов, районов города, стран)

# В чем проблемы

1

Если снимать мгновенные значения, устройства могут включиться и выключиться, и это никак не зафиксируется в показаниях

2

Если снимать сумму или среднее значение за период, невозможно понять, что включалось (пылесос на 2 минуты или микроволновая печь на одну)

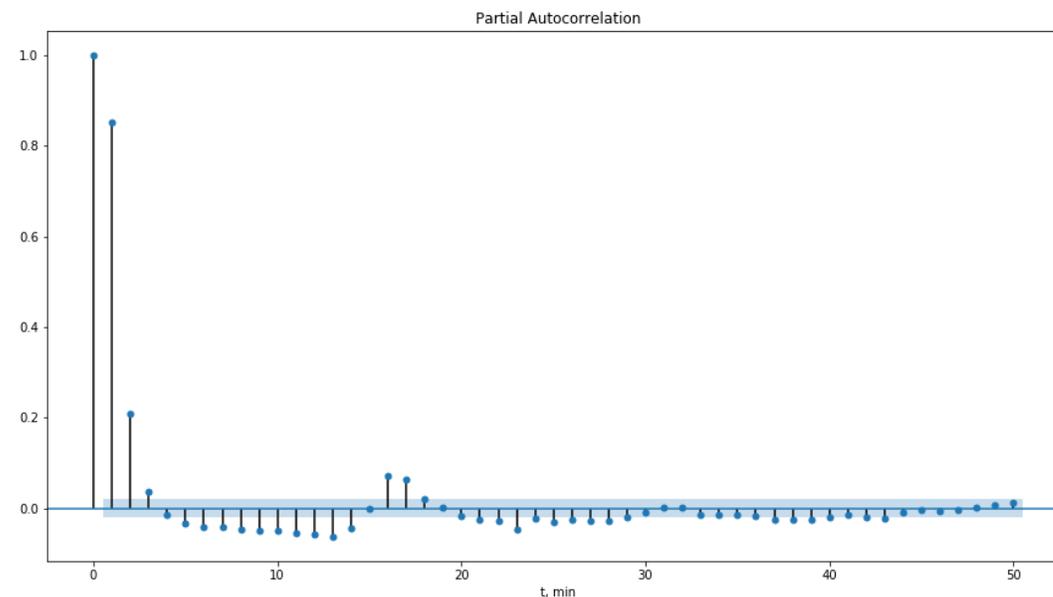
# Данные со средней частотой

Показания снимаются  
с периодом порядка 1 секунды

Пример: датасет REDD (1-3 сек)

Почему не применимы:

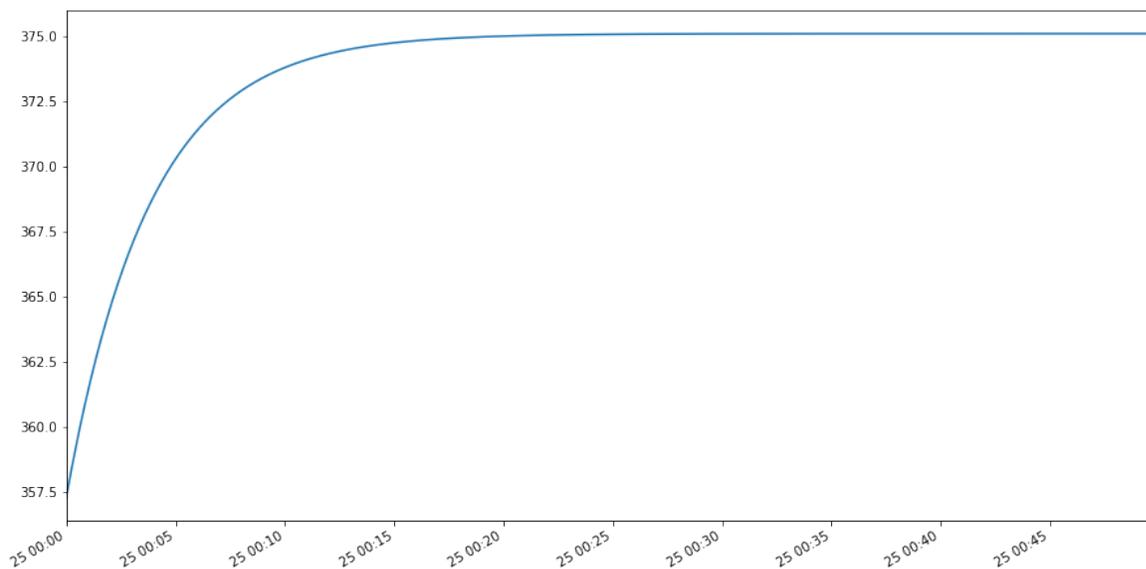
- нейросети: невозможно уловить структуру за период
- авторегрессии: слишком тяжеловесные модели



# Прогнозирование авторегрессионной моделью

Какой бы ни была модель, картина предсказаний примерно следующая:

Не очень подходит для нашей задачи, т.к. у нас есть данные об общем потреблении, а статистические модели предсказывают только на основе прошлого



# Данные со средней частотой

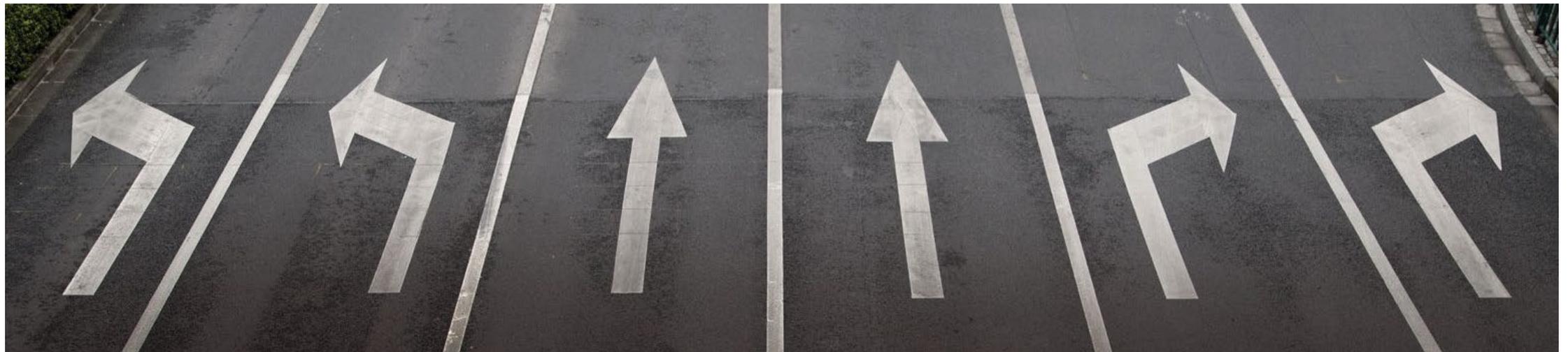
Идея: помнить не предыдущие  $N$  показаний устройств,  
а просто состояние: включено/выключено

**Скрытые Марковские модели**

# Марковские модели

Основное свойство: состояние на следующем шаге зависит только от текущего состояния; не важно, как попали в него

Например, то, куда машина поедет на перекрестке, зависит от ряда, в котором она стоит, и не зависит от предыдущих перестроений



# Марковские модели

Идея: если долго наблюдать за перекрестком, начнем замечать, из какого ряда куда едут машины

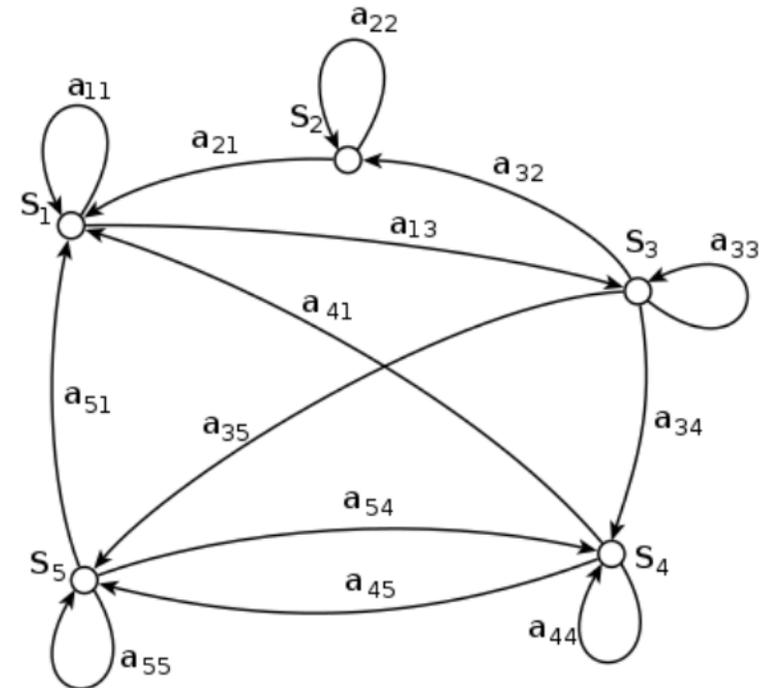
Можно говорить о вероятностях того, из какого ряда в каком направлении едут машины



# Марковские модели

Состояние на следующем шаге зависит только от текущего состояния; не важно, как попали в него

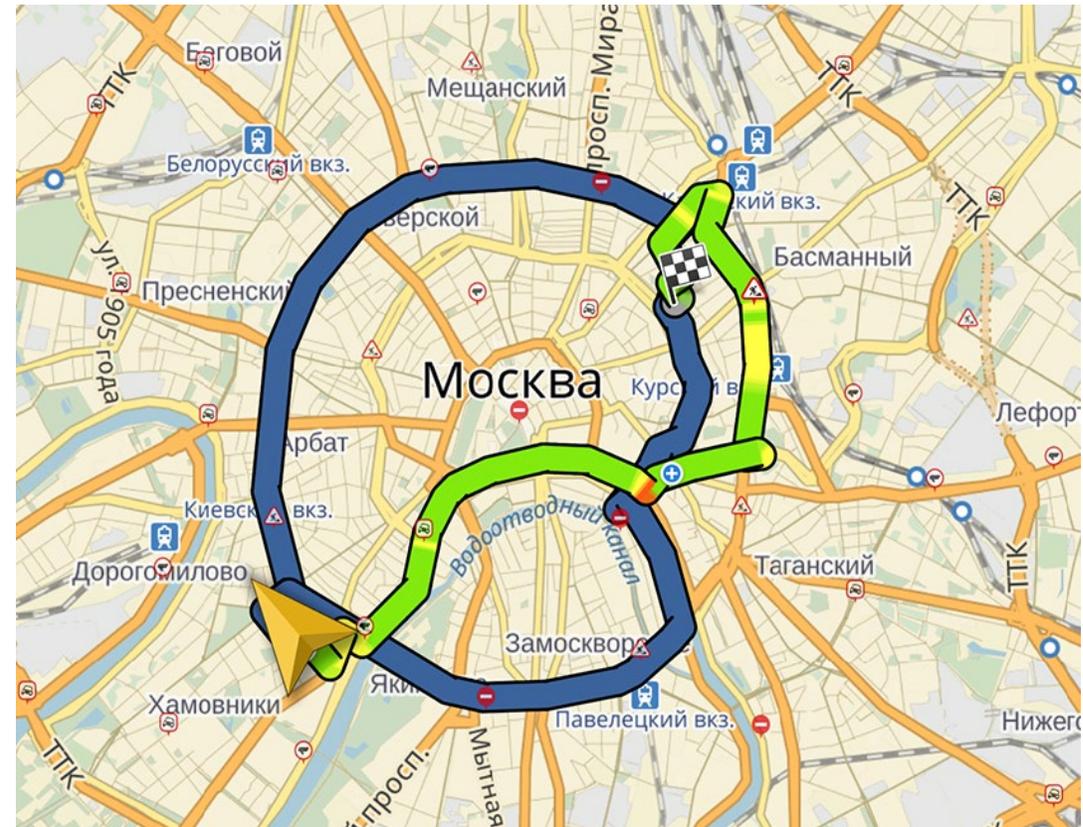
Переходы между состояниями  $i, j$  определяются вероятностями  $a_{ij}$



# Скрытые Марковские модели

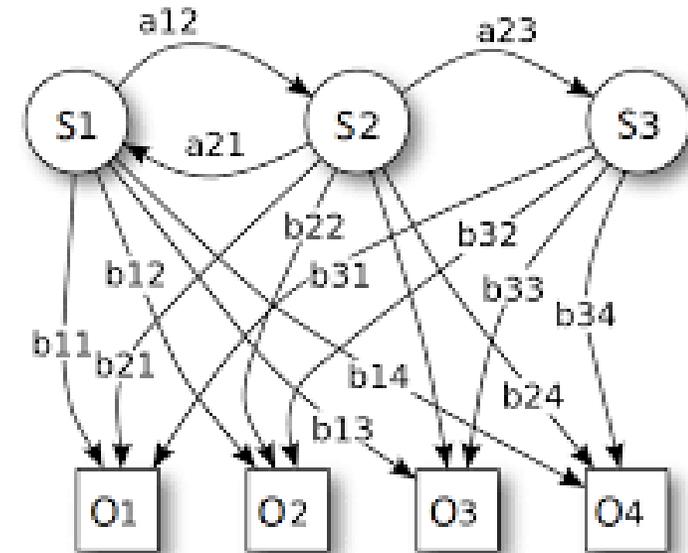
Теперь не видим машину,  
знаем, что она проехала  
сколько-то перекрестков и  
приехала в конечную точку

**Наблюдение – проезд  
перекрестка в каком-то  
направлении – знаем**  
**Состояние – нахождение  
в ряду на дороге – только  
догадываемся**



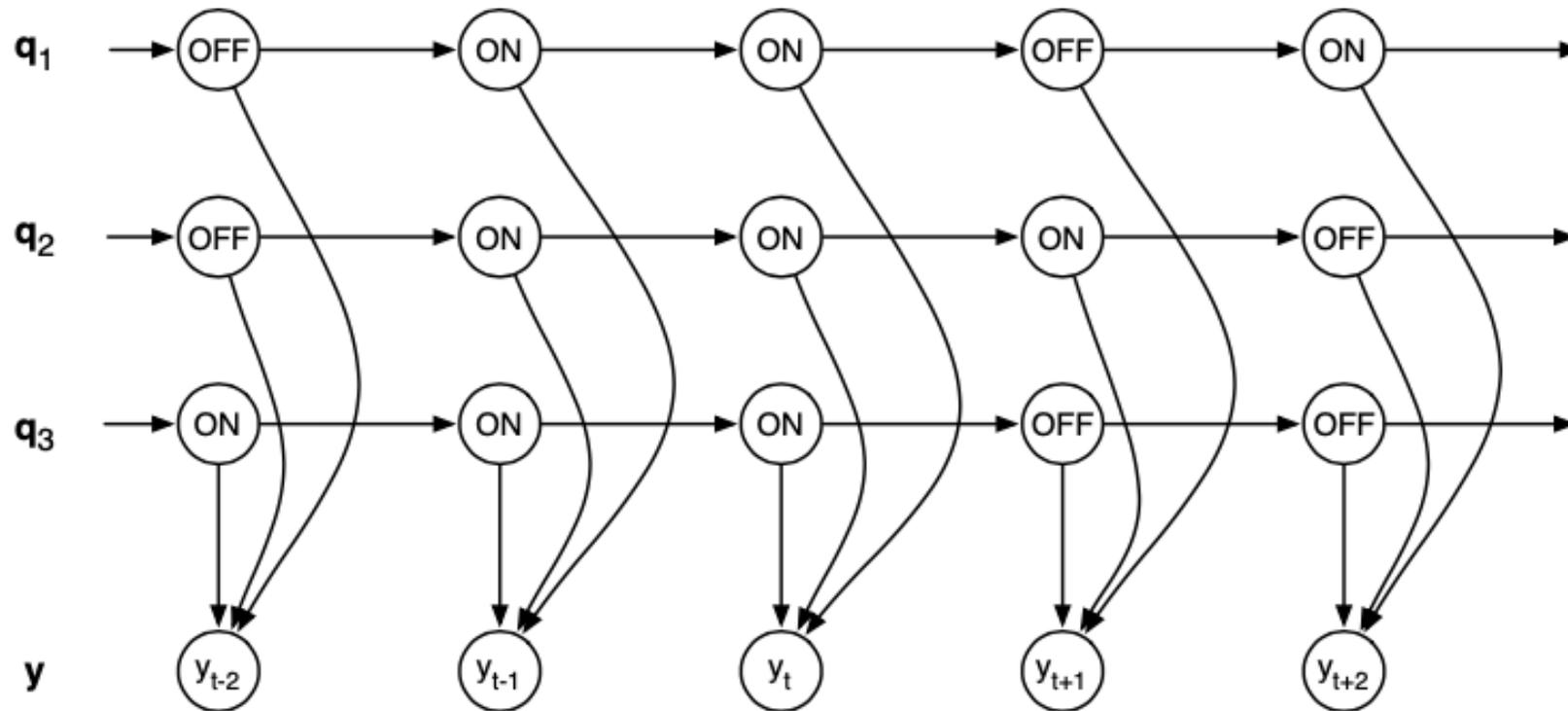
# Скрытые Марковские модели

- Не видим систему (ее состояния  $S\{i\}$ )
- Наблюдаем только  $O\{k\}$
- Каждое состояние  $S\{i\}$  с некоторой вероятностью  $b\{i, k\}$  может "выдавать" наблюдение  $O\{k\}$



[https://en.wikipedia.org/wiki/Hidden\\_Markov\\_model#/media/File:HiddenMarkovModel.svg](https://en.wikipedia.org/wiki/Hidden_Markov_model#/media/File:HiddenMarkovModel.svg)

# Применимо к устройствам

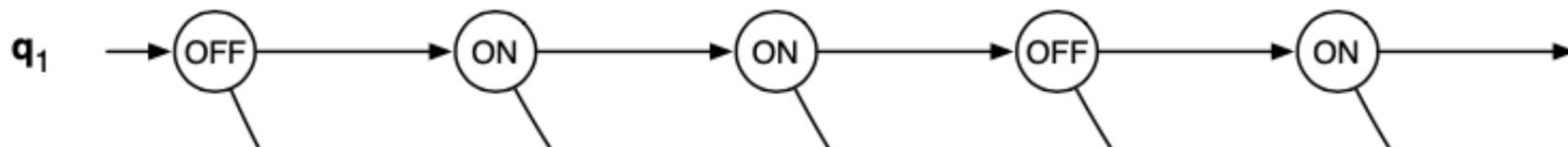


[http://hanj.cs.illinois.edu/pdf/sdm11\\_hkim.pdf](http://hanj.cs.illinois.edu/pdf/sdm11_hkim.pdf)

# Скрытые Марковские модели

Состояния системы =  
= совокупность состояний устройств =  
= уровни потребления энергии  
в зависимости от режима работы

Алгоритм обучения и распознавания  
был нами реализован



**Важное предположение:**

**Каждое устройство - отдельная скрытая Марковская модель**

**Совместное потребление - просто сумма**

**Иначе: 10 устройств, каждое вкл/выкл -  
получим 1024 возможных состояний**

Такое предположение упрощает модель (нужно рассчитывать на несколько порядков меньше состояний и вероятностей переходов) и позволяет добавлять устройства без сверхусилий

# Описание устройств в модели

1

Количество состояний  
(об этом далее)



2

Среднее значение  
потребления  
электроэнергии  
в каждом из состояний

3

Матрица вероятностей  
переходов между  
состояниями

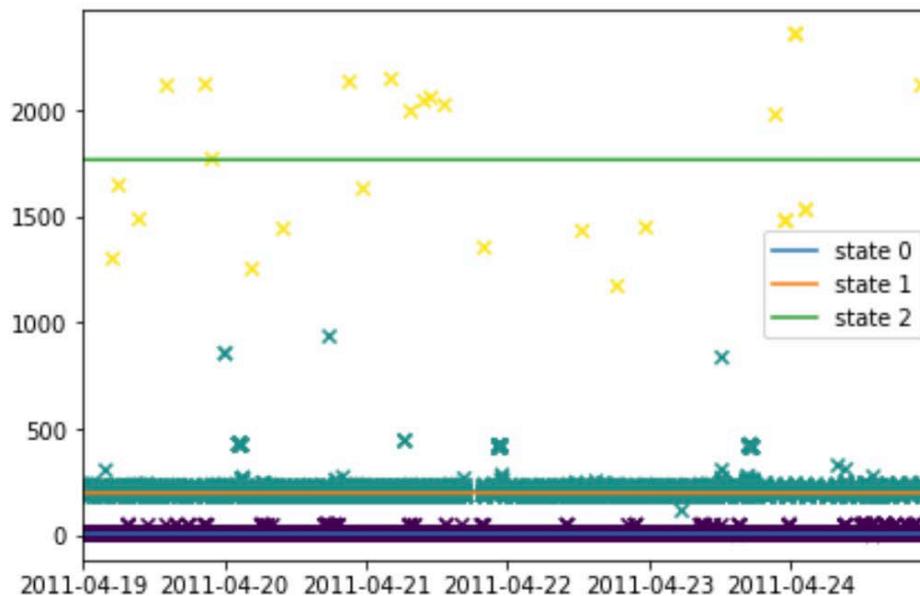
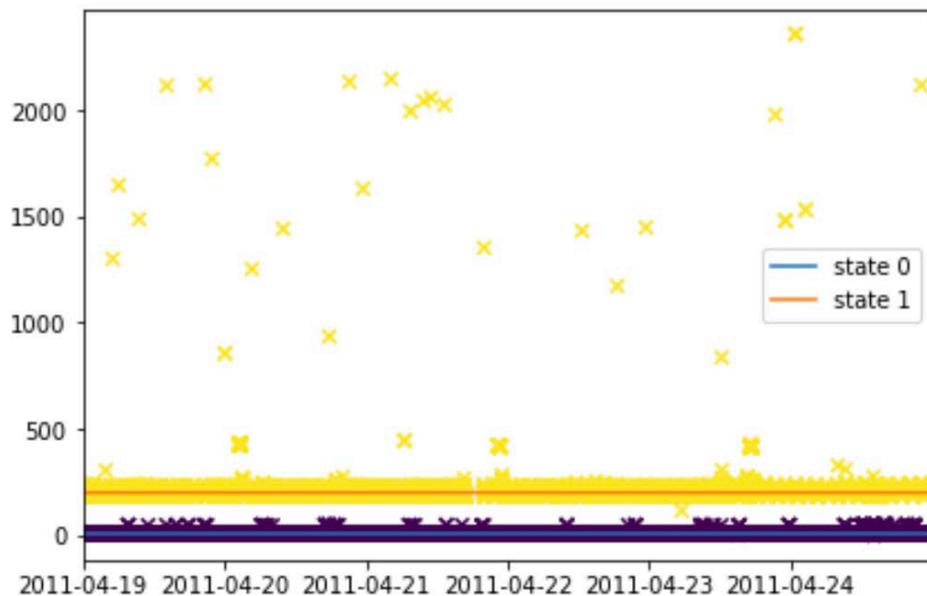
# Регистрация устройств

## Алгоритм регистрации новых устройств:

1. Включаем устройство в "специальную" розетку
2. Моделируем работу во всех режимах работы (за это время собираем информацию о состояниях)
3. Добавляем модель с рассчитанными параметрами в словарь устройств
4. Используем устройство как обычно

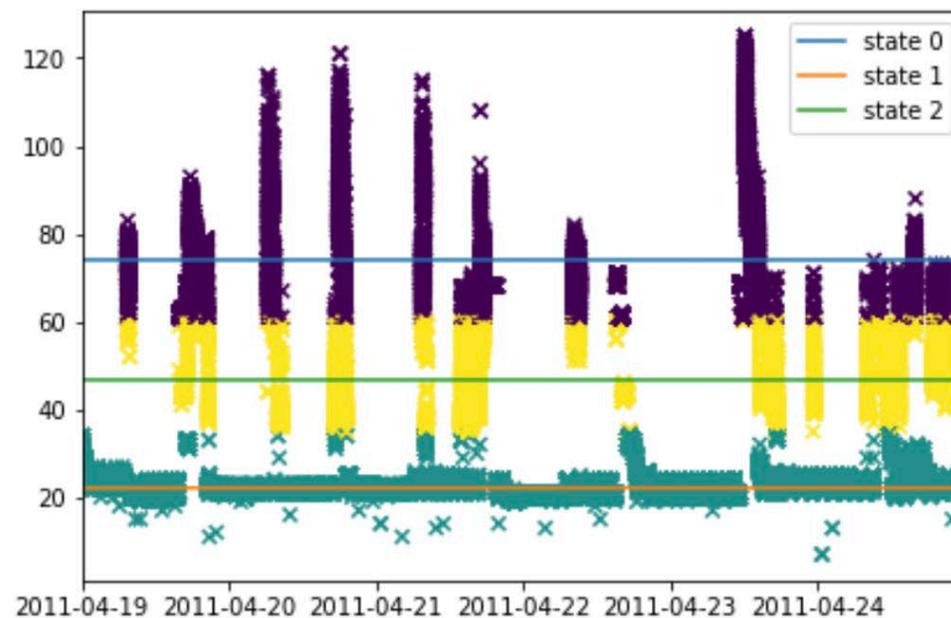
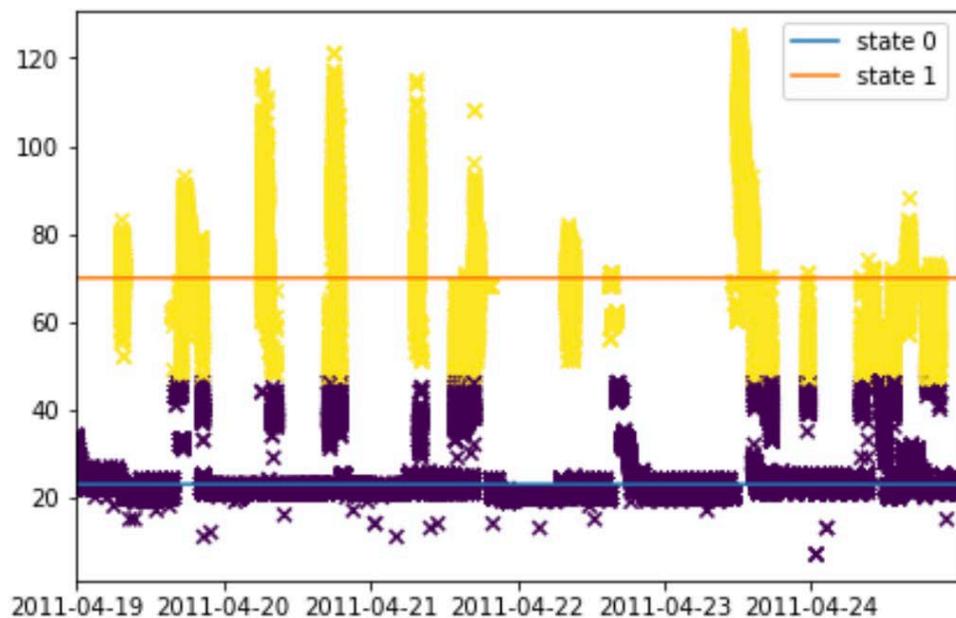
# Количество состояний

Данные для холодильника, алгоритм k-means, число кластеров: 2, 3

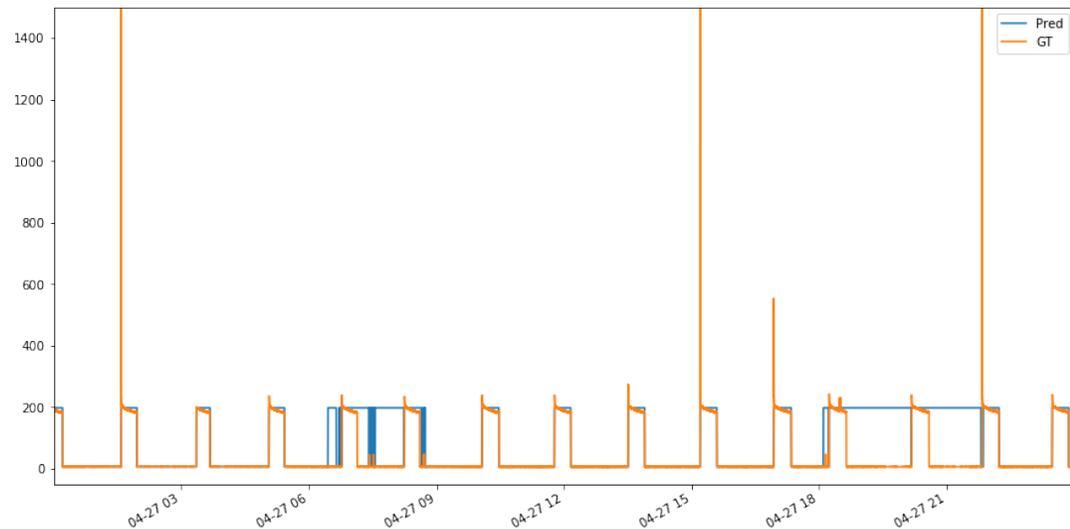


# Количество состояний

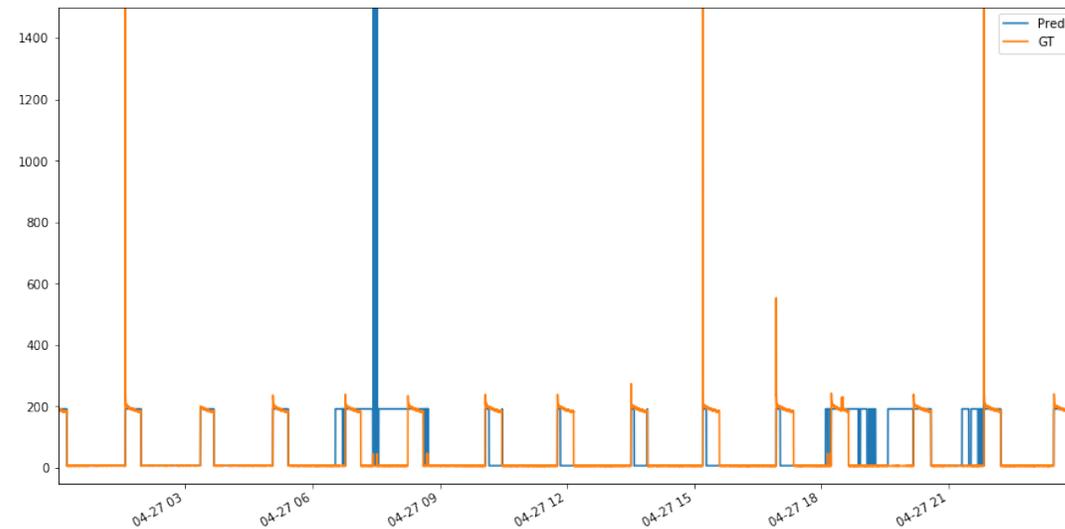
Данные для розетки, алгоритм k-means,  
число кластеров: 2, 3



# Количество состояний

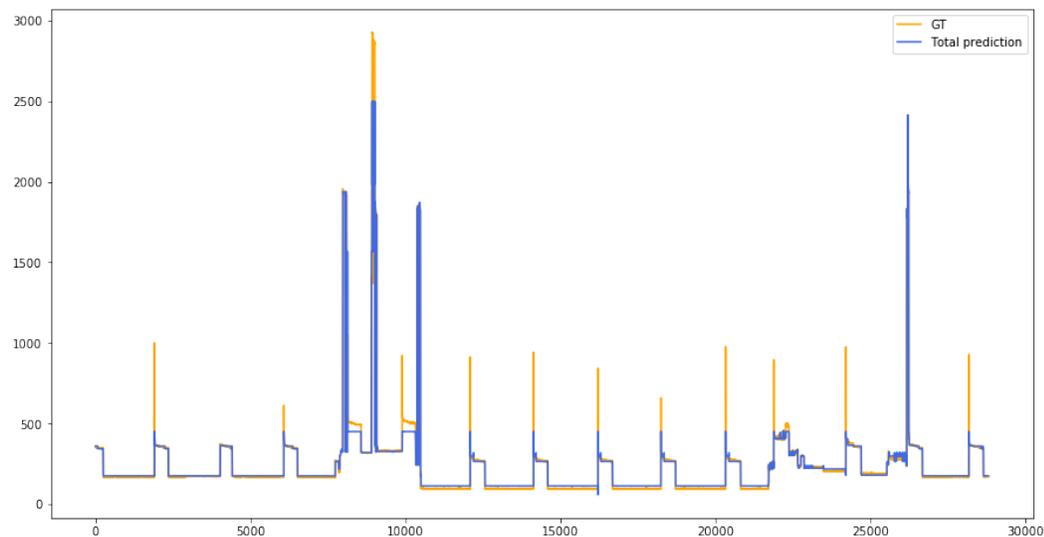


Предсказание потребления  
холодильника, модель  
обучена на 2 состояния

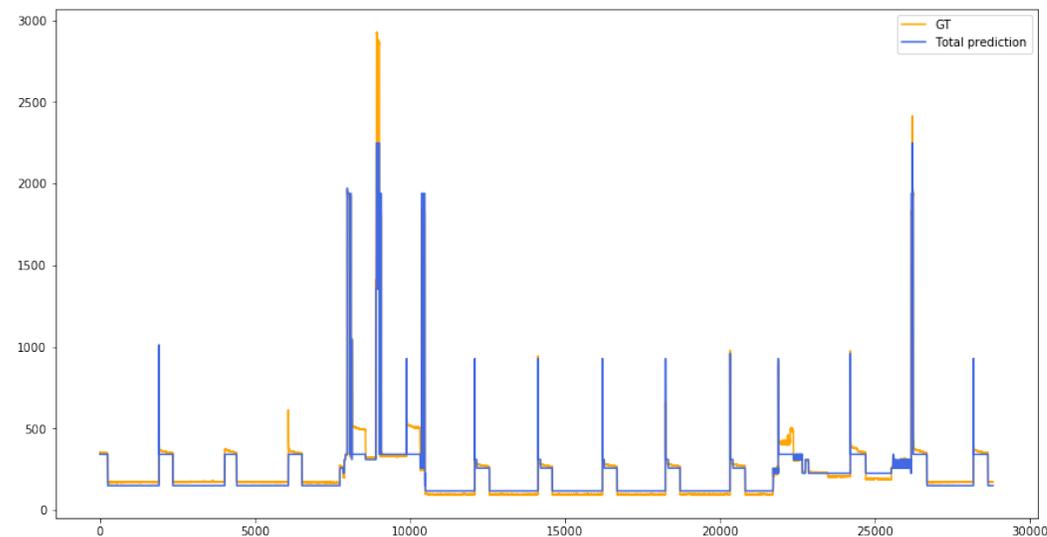


Предсказание потребления  
холодильника, модель  
обучена на 3 состояния

# Проблема количества состояний



Модель обучена на 2 состояния  
на каждое устройство



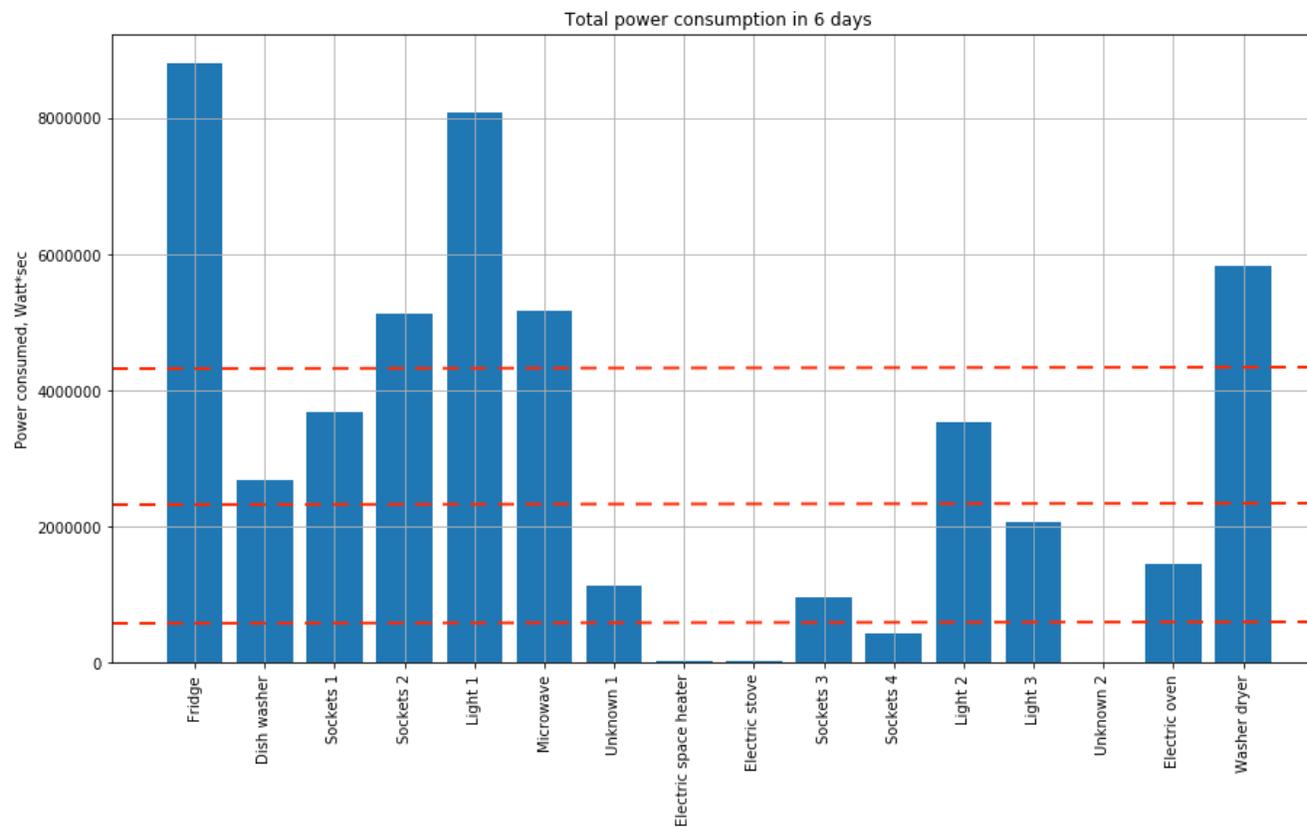
Модель обучена на 3 состояния  
на каждое устройство  
(Лучше «подгоняет» пики)

# Проблема количества устройств

**А сколько устройств  
стоит учитывать?**

Меньше устройств –  
больше ошибок из-за  
«незнания»

Больше устройств –  
больше ошибок из-за  
сложности модели



# Выявление аномалий в работе

1

Модель хранит информацию о типичных параметрах потребления энергии в различных режимах работы

2

Также можно посчитать примерное время нахождения в этих "правильных" состояниях, и учитывать его, если разброс не слишком велик

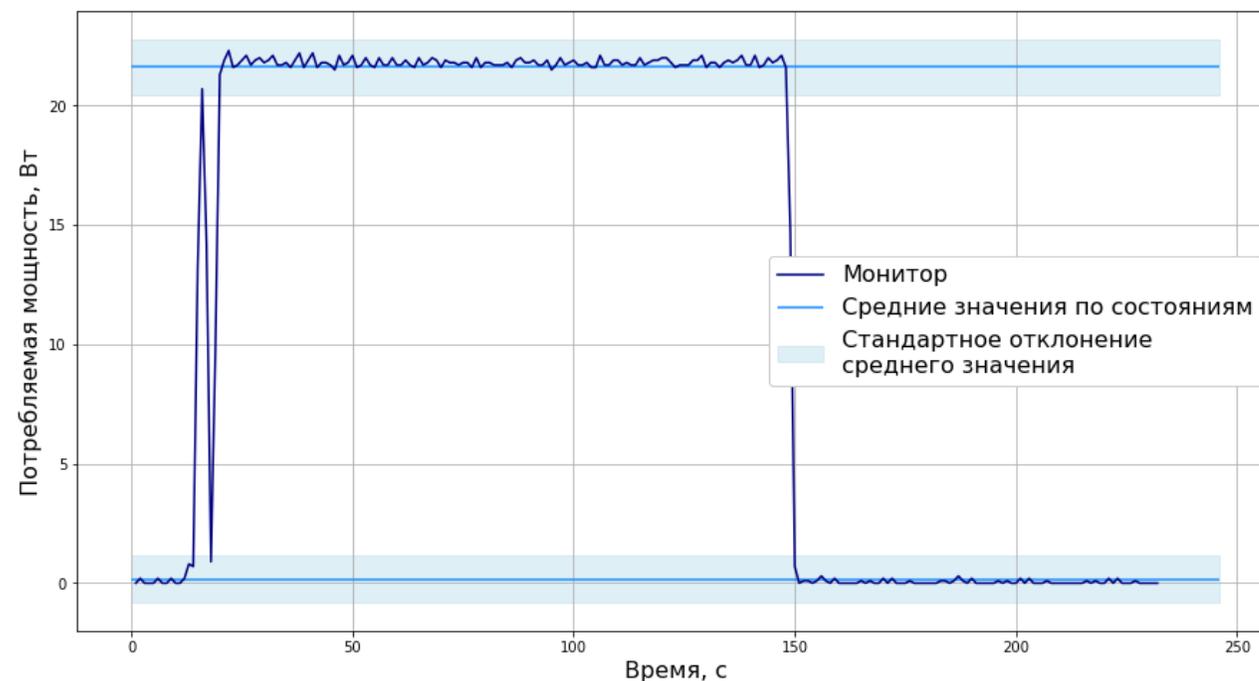
3

Потребление устройства сильно отличается от состояний или работает слишком долго (забыли выключить телевизор или сбой работы станка) => повод насторожиться

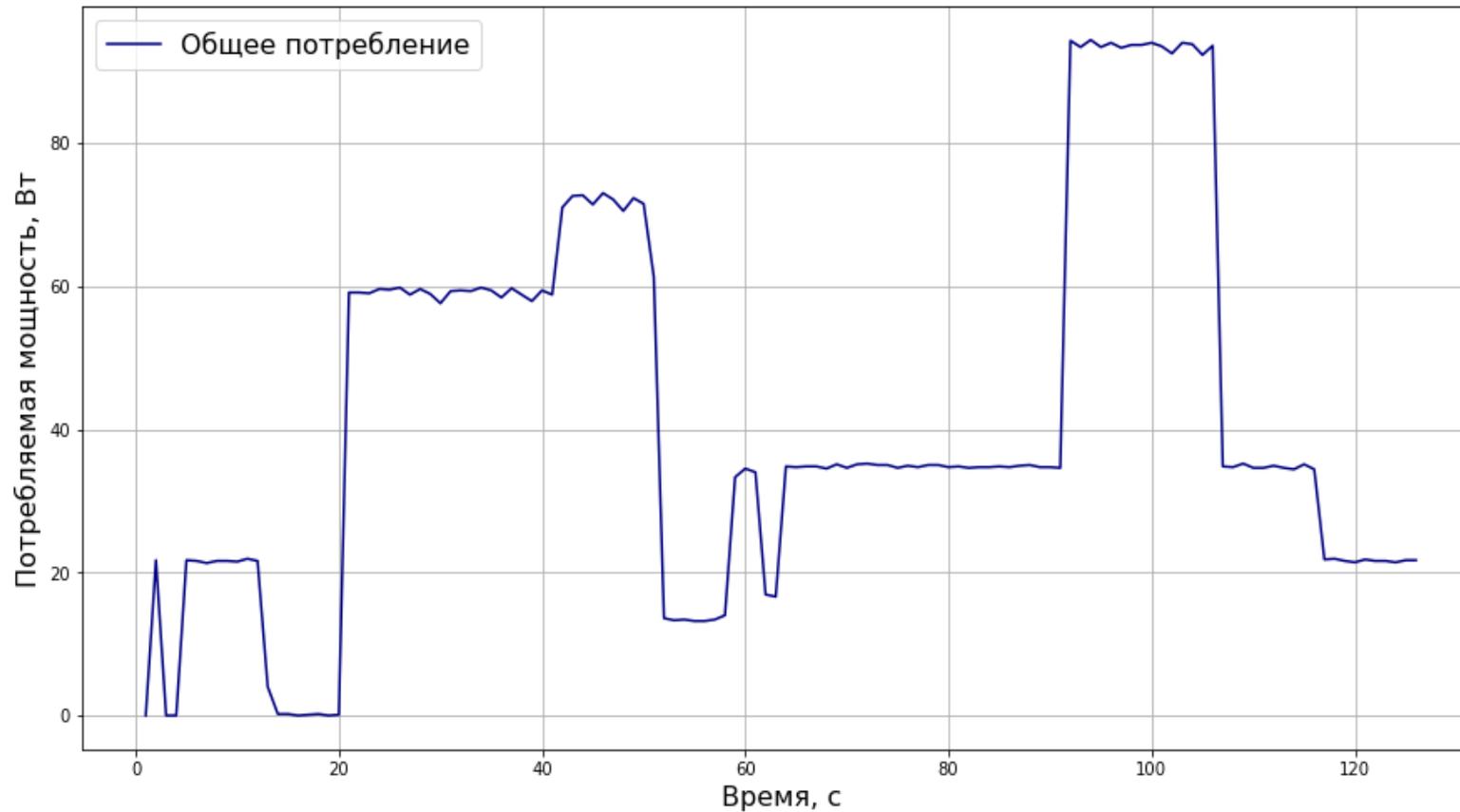
# Данные с «умного удлинителя»: обучение

Данные с частотой 1 Гц

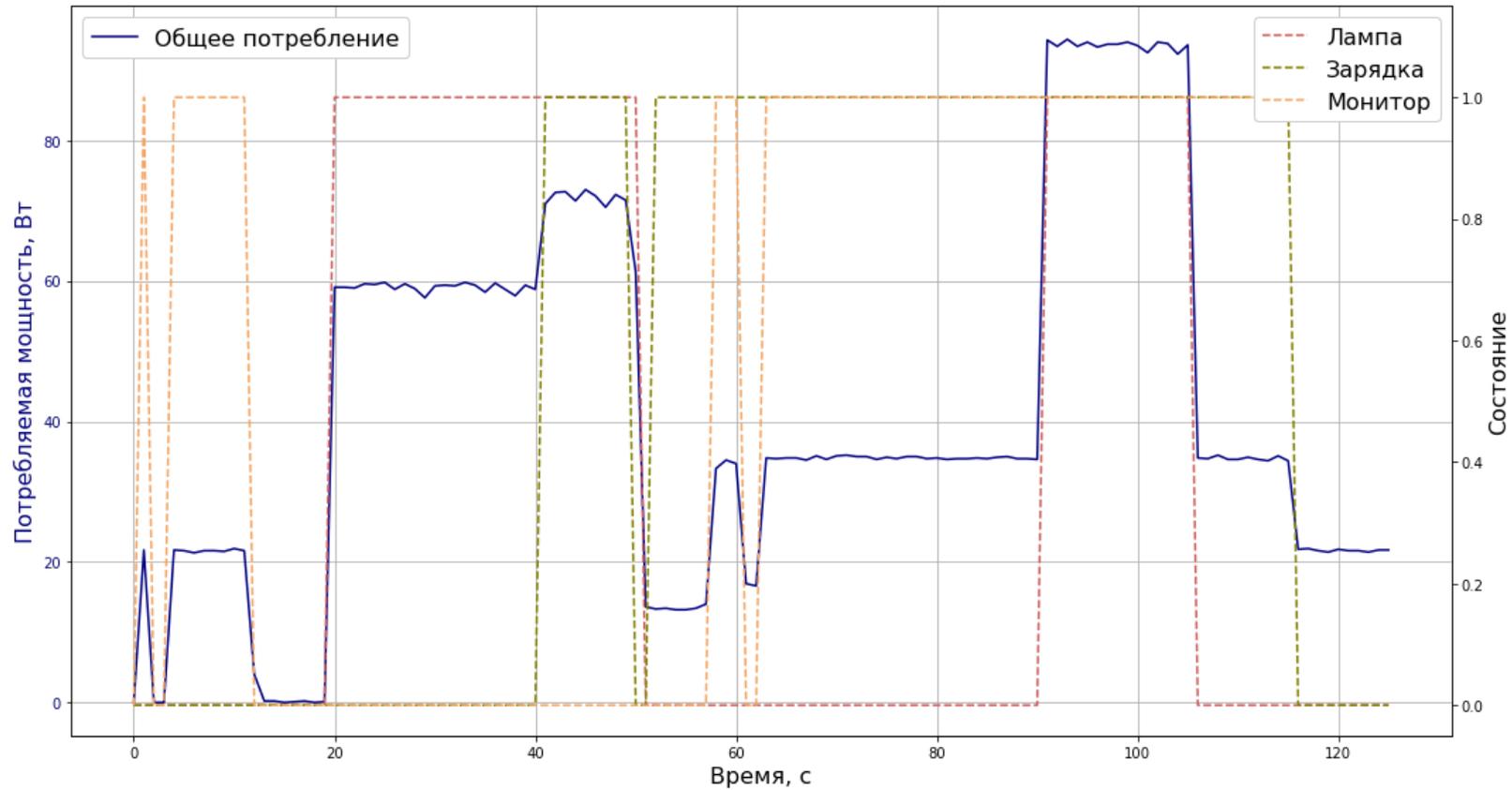
Моделировали стенд с настольной лампой, монитором и зарядкой



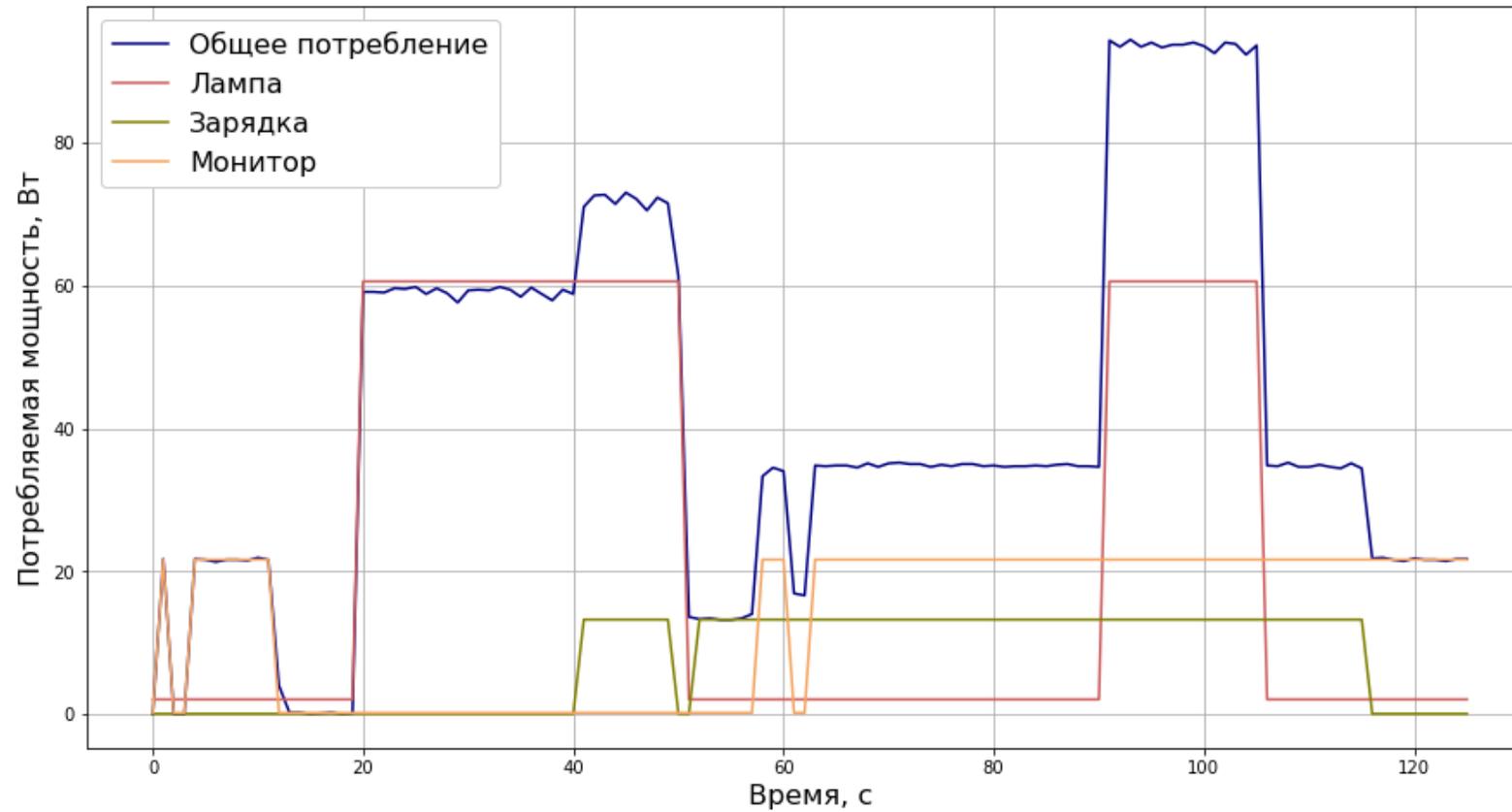
# Данные с «умного удлинителя»: общее потребление



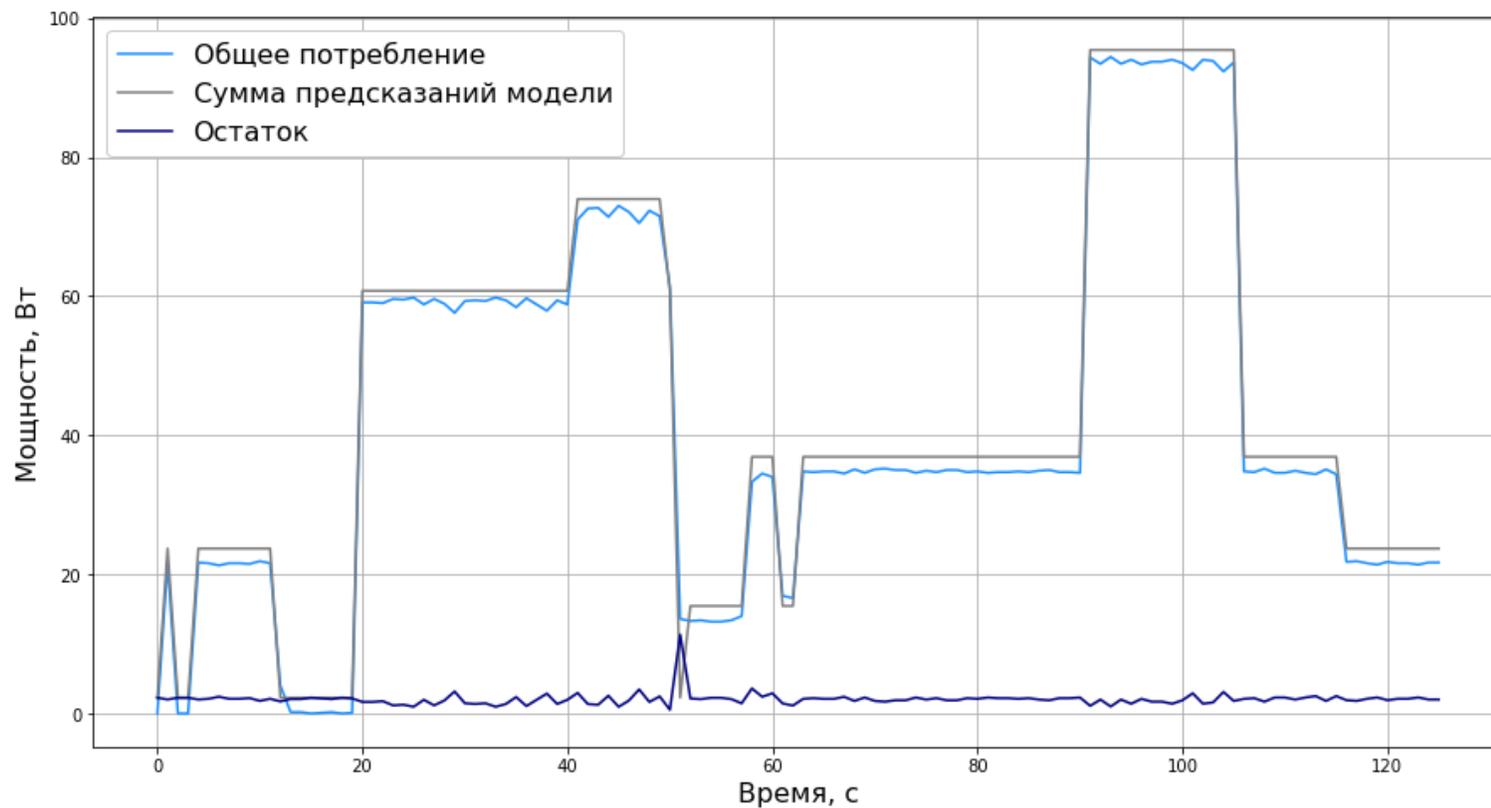
# А теперь распознаем устройства



# А теперь распознаем устройства



# Точность



Порядка нескольких  
Ватт необъясненного  
потребления



# Искусственный интеллект глазами разработчика

29 мая 2021



Мастерская инструментов  
разработки  
**mir.dev**

# Вопросы?

